*SERGI SANZ CARRERES*

*ADRIAN TENDERO LARA*

*Memoría 2 MEc*

# 1.- Gráficas salidas (posición y velocidad) motor

## Posición:

Imagen que contiene mapa, texto

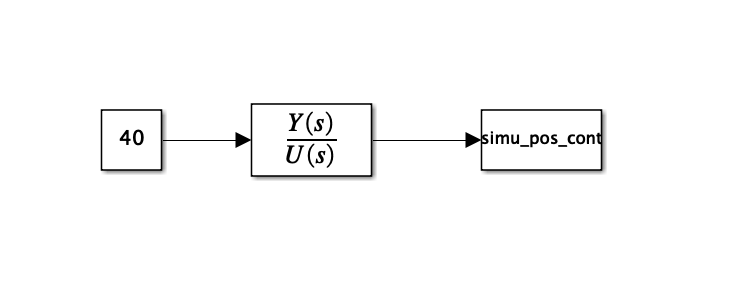
Descripción generada automáticamente

## Imagen que contiene captura de pantalla, mapa Descripción generada automáticamenteVelocidad:

# 2.- Funciones de transferencia continuas y discretas

# 3.- Esquema Simulink simulación sistemas

## **Simulación Posición Continua:**

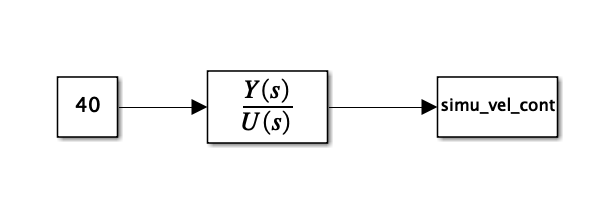


## **Simulación Posición Discreta:**

Imagen que contiene objeto, reloj

Descripción generada automáticamente

## **Simulación Velocidad Continua:**



## **Simulación Velocidad Discreta:**

Imagen que contiene objeto, reloj

Descripción generada automáticamente

## **Simulación Posición BC:**

Imagen que contiene captura de pantalla

Descripción generada automáticamente

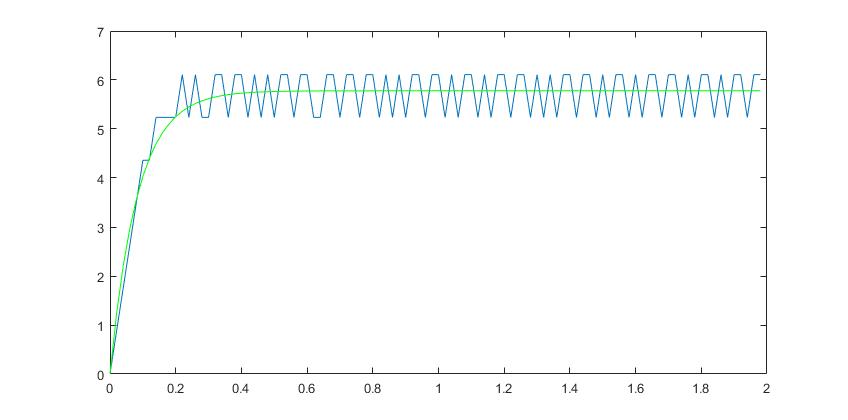
# 4.- Gráficas simuladas de los sistemas (vs reales)

Posición vs real:

Imagen que contiene mapa, texto

Descripción generada automáticamente

Velocidad vs Real:



# 5.- Valores parámetros significativos ( r. escalón y sostenida)

